



ROSConJP 2024 「ROSの実行環境について」

2024/09/25

SWD Engineering Platform Development ROS2/Autoware

西岡 哲志

イーソル株式会社

主に、「組込みOS」と「AUTOSAR」とエンジニアリングサービスを提供

⇒ROS関連のエンジニアリングサービスも幅広く対応

研究開発にて対応中

 **MCOS**

POSIX系
リアルタイムOS

ROS 2を
ポーティング

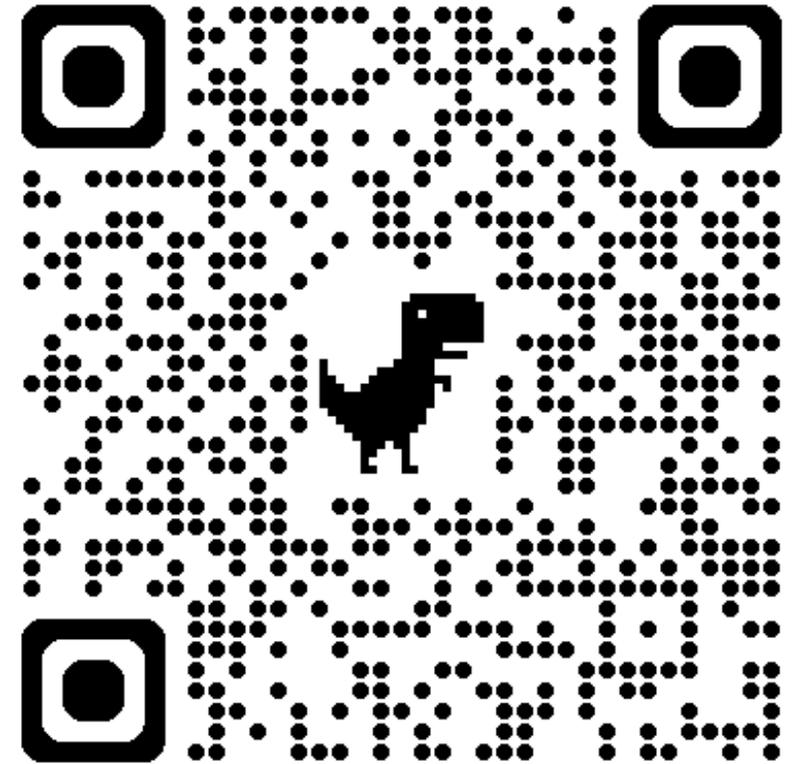
 **T-Kernel**

T-Kernel互換
リアルタイムOS

micro-ROSを
ポーティング

実際に需要があるのか？分からない中で進めている
大規模に投資できない。細々と続けている状態

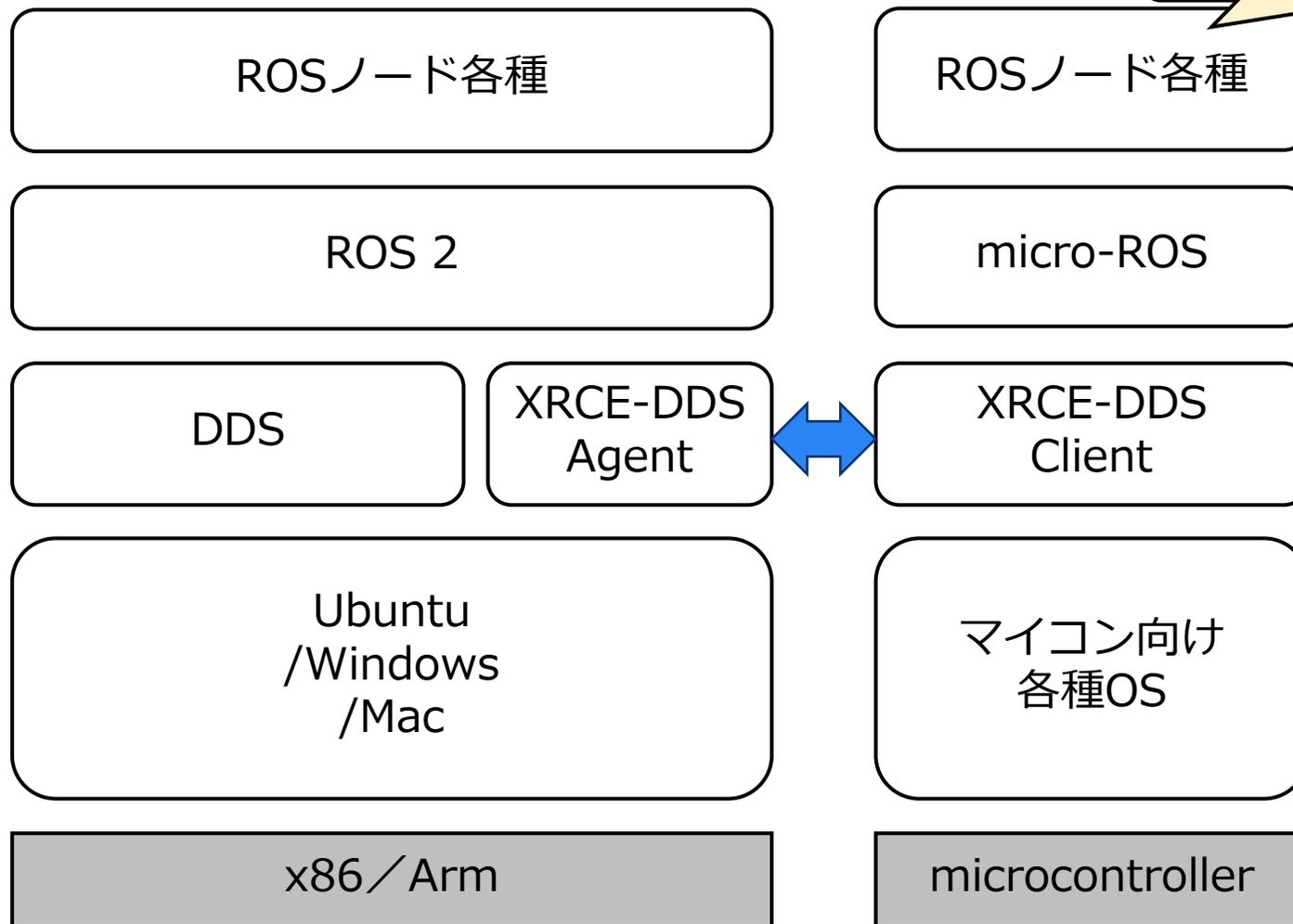
皆様、ROSの実行環境として
どういう構成を利用したいですか？



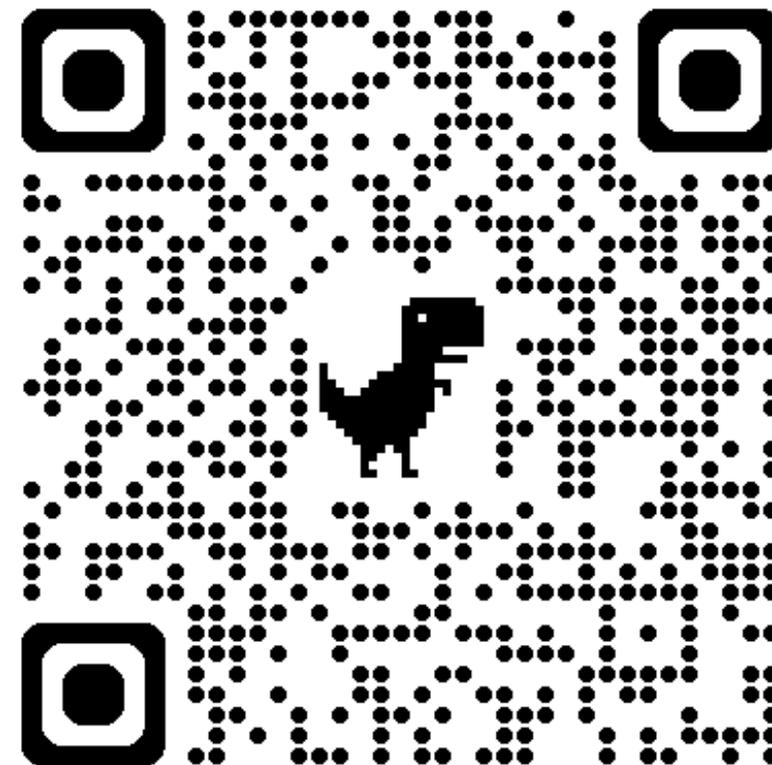
アンケートに、ご協力お願いします

デフォルトで提供されているもの

C++言語ではなくC言語



皆様、ROSの実行環境として
どういう構成を利用したいですか？



アンケートに、ご協力お願いします

リアルタイム性が欲しい

リアルタイムに未対応
⇒WGで検討中

ROSノード各種

ROSノード各種

ROS 2

micro-ROS

DDS

XRCE-DDS
Agent

XRCE-DDS
Client

RTパッチ適用のLinux
/POSIX系のRTOS

マイコン向け
RTOS

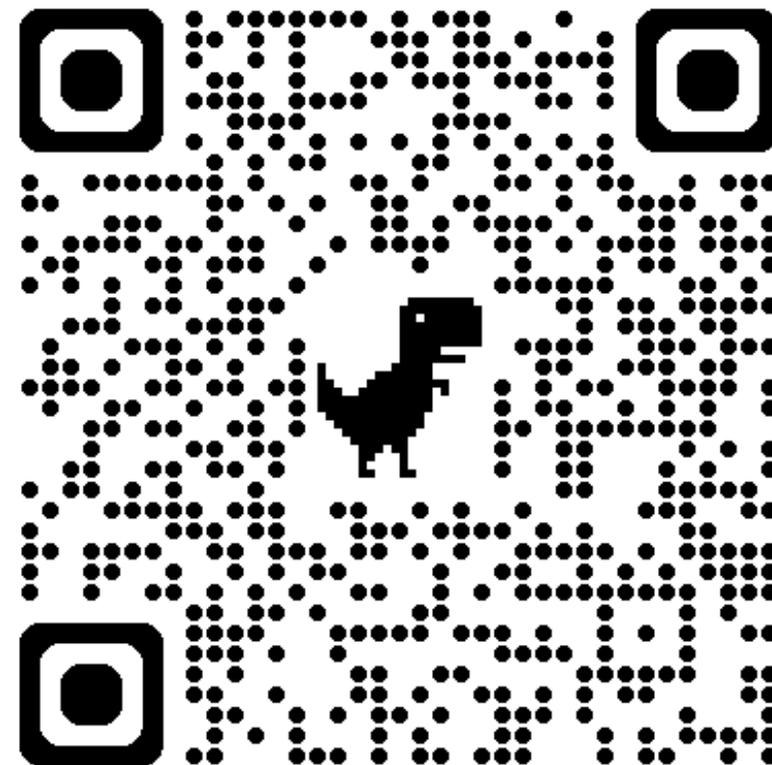
eMCOS提供

eT-Kernel提供

x86 / Arm

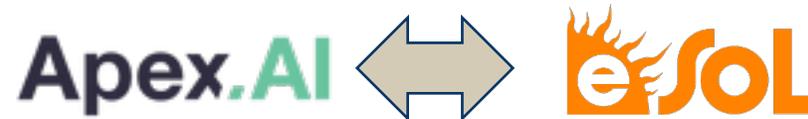
microcontroller

皆様、ROSの実行環境として
どういう構成を利用したいですか？

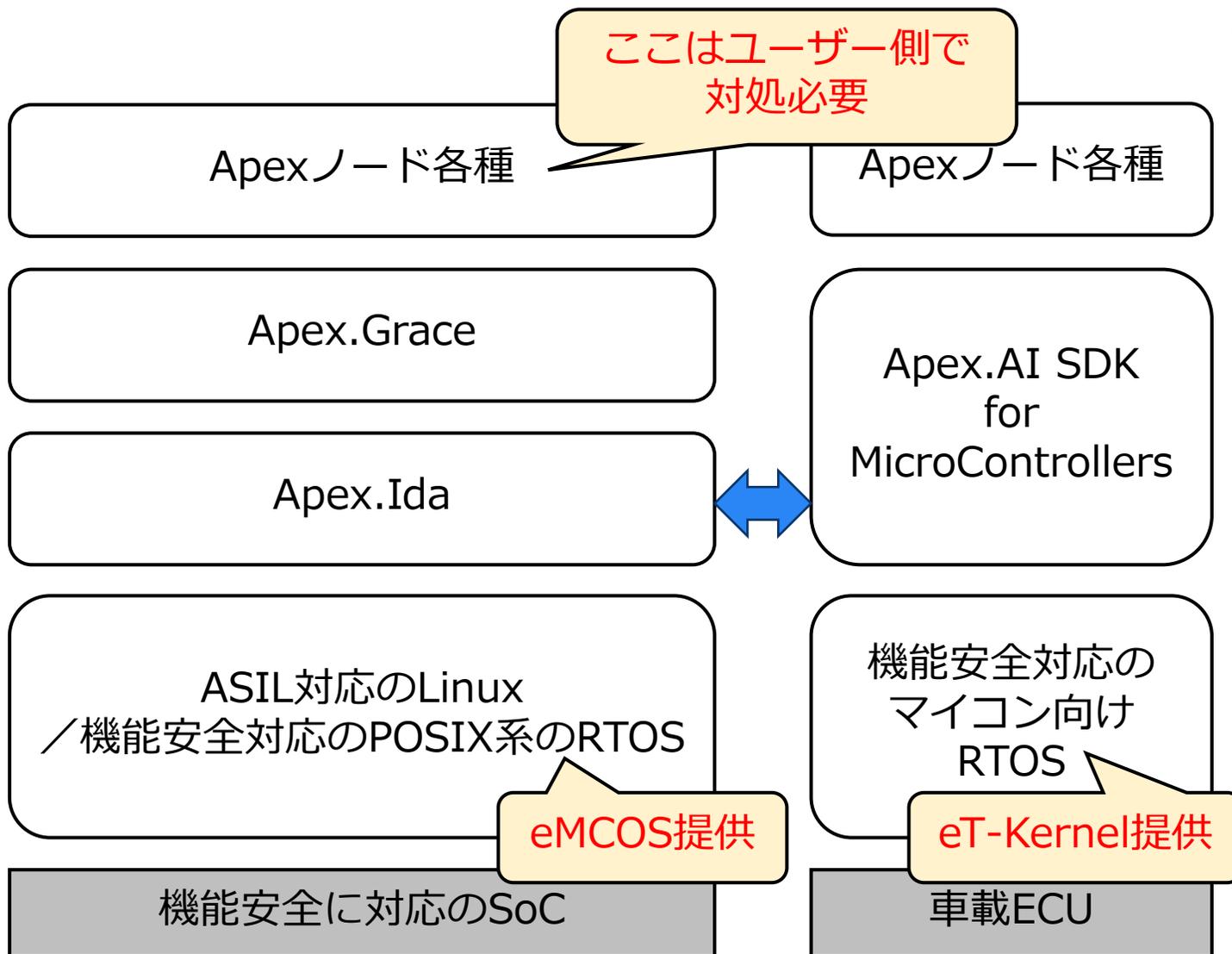


アンケートに、ご協力をお願いします

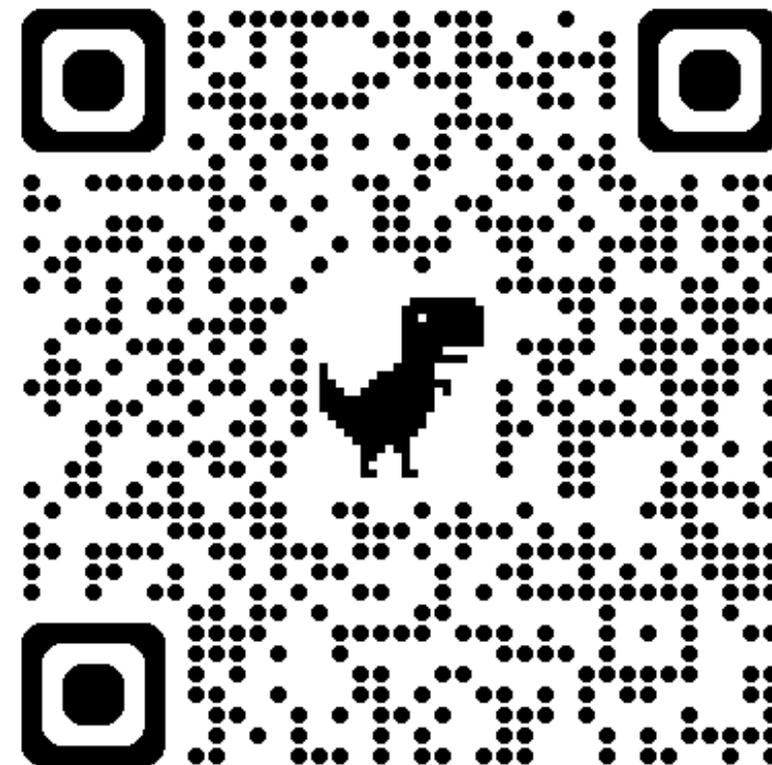
機能安全に対応したい



Apex.AI様と連携



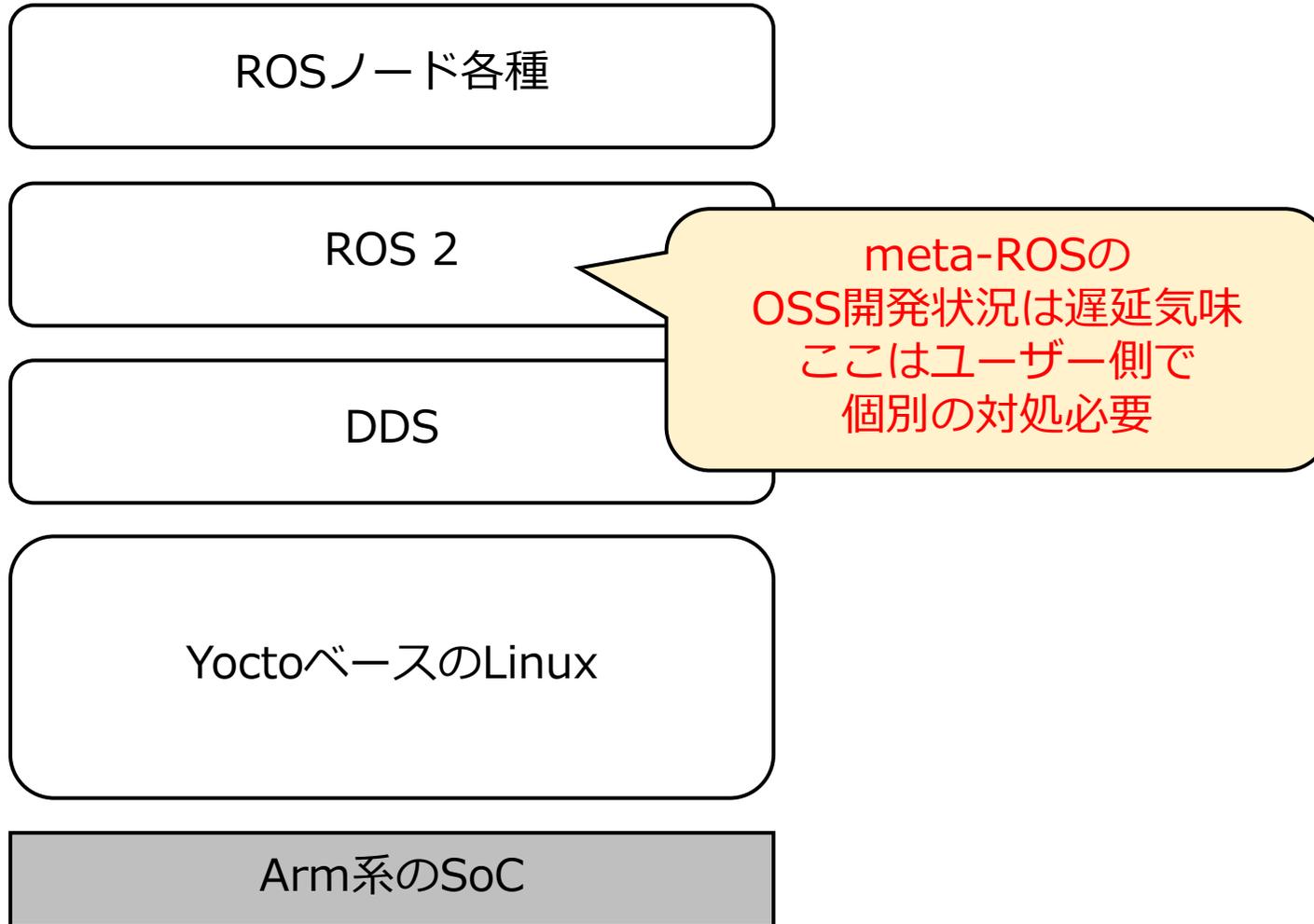
皆様、ROSの実行環境として
どういう構成を利用したいですか？



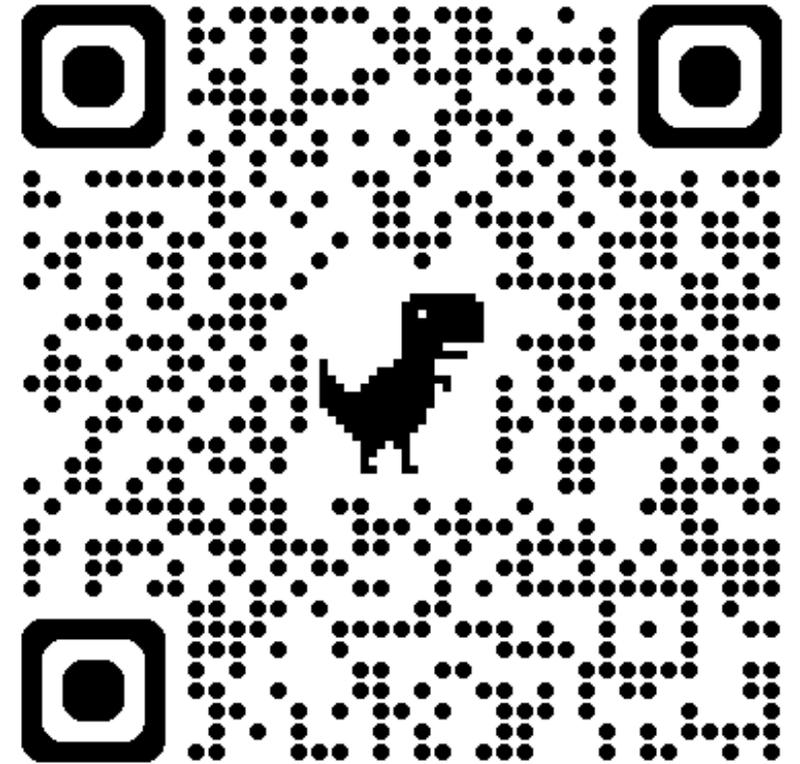
アンケートに、ご協力をお願いします



最小限の構成にしたい

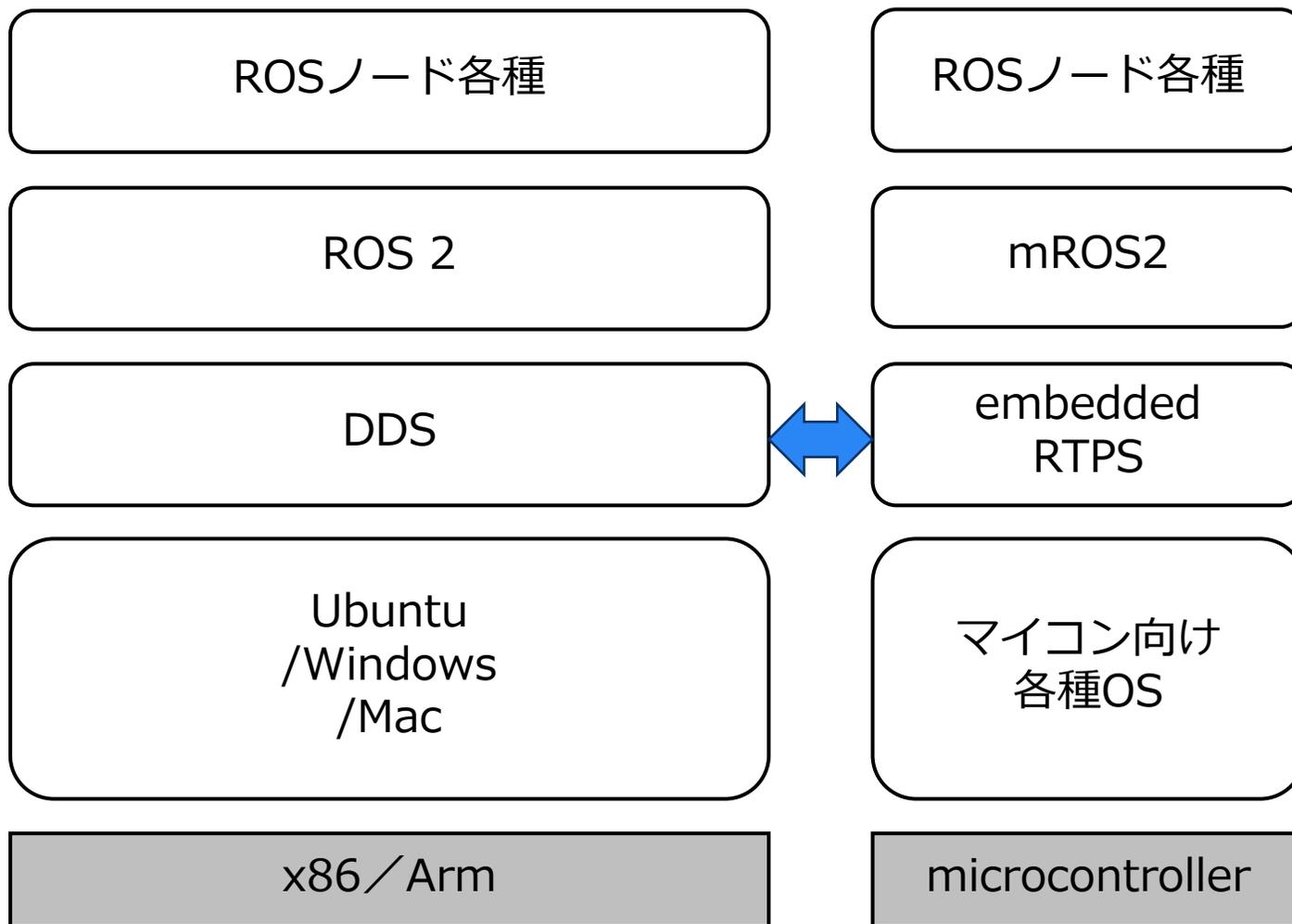


皆様、ROSの実行環境として
どういう構成を利用したいですか？

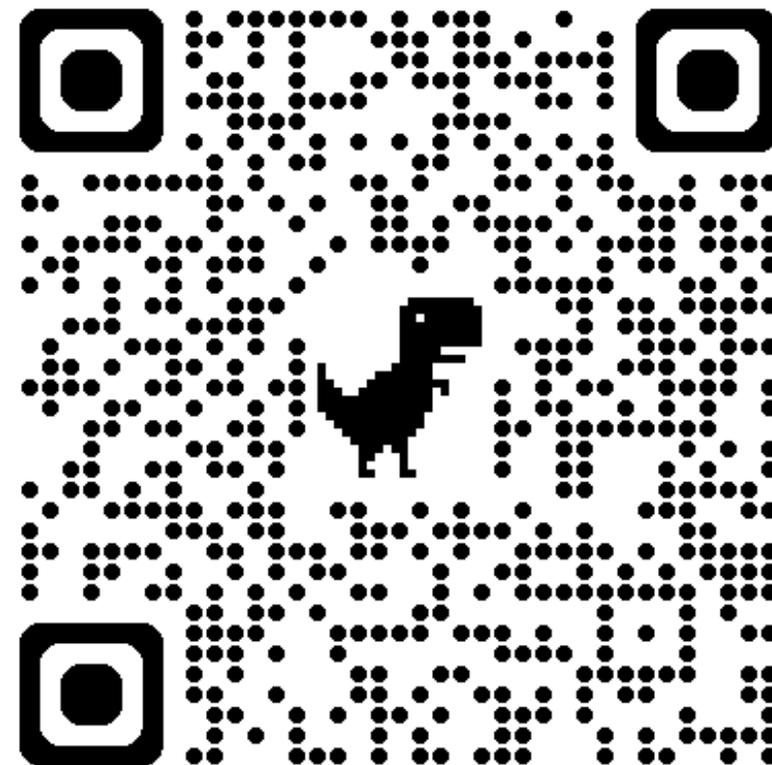


アンケートに、ご協力お願いします

マイコン側もROS2互換性を高めたい



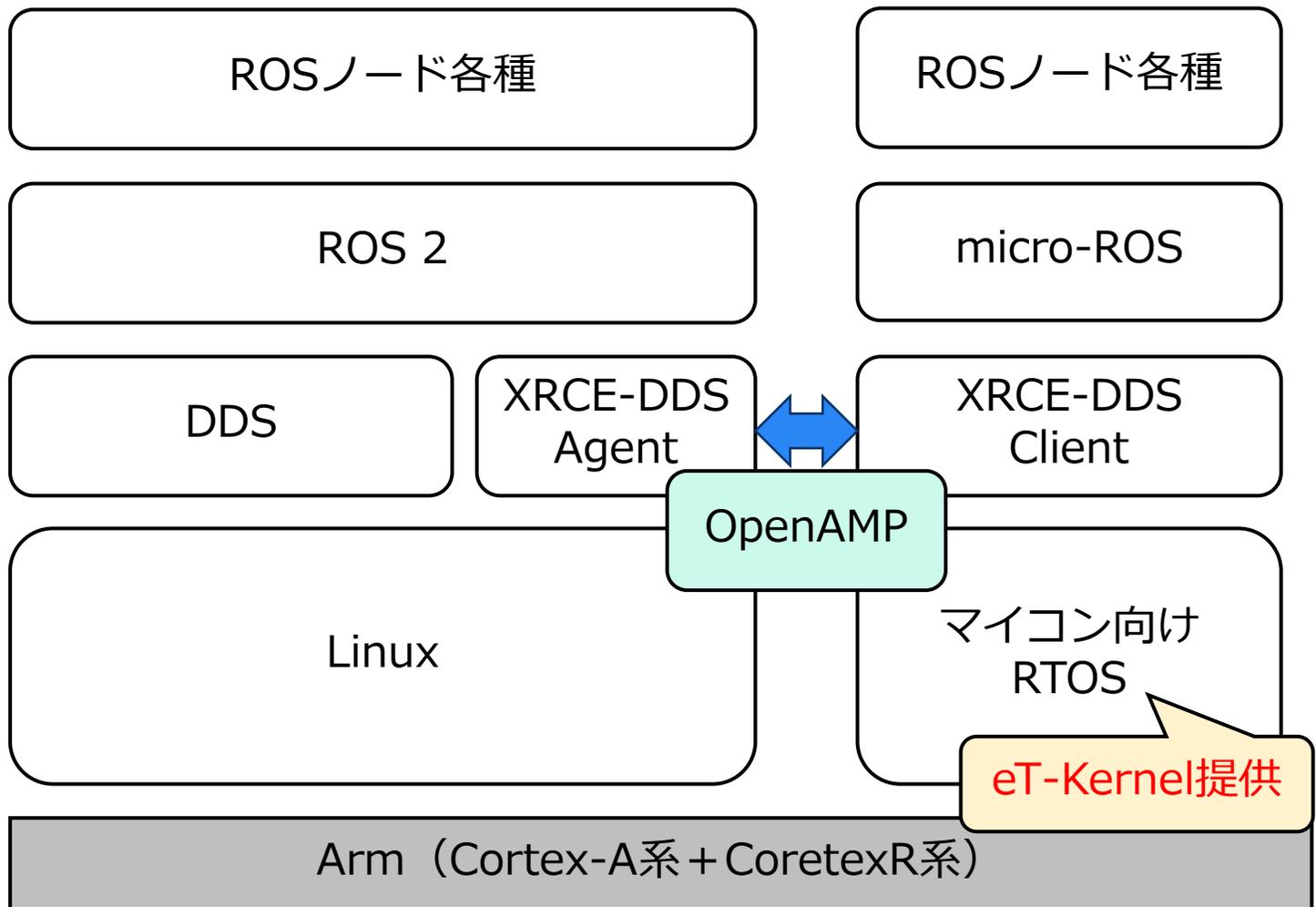
皆様、ROSの実行環境として
どういう構成を利用したいですか？



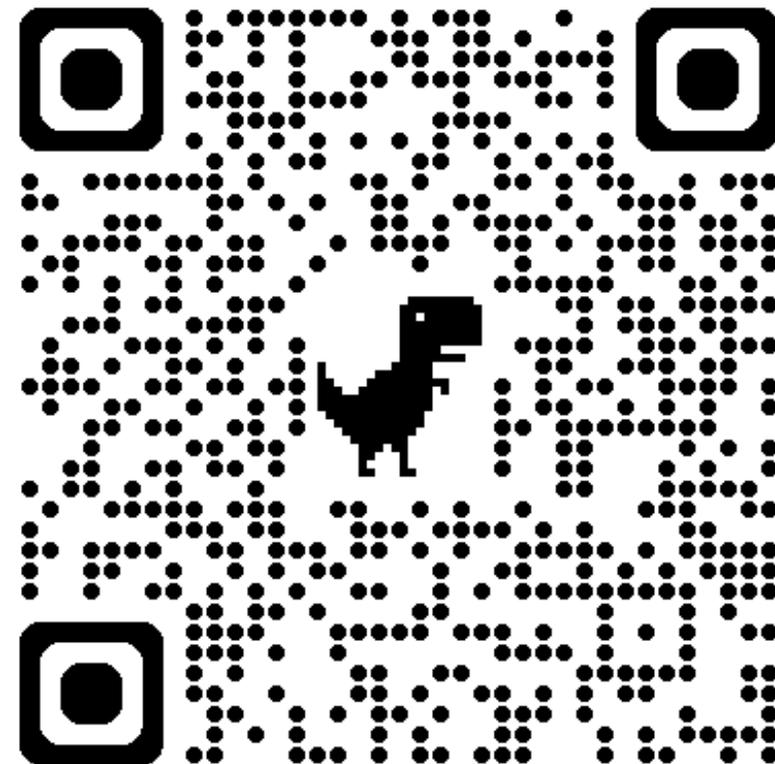
アンケートに、ご協力お願いします

1chipで構成したい

本イベント
イーソルブースで展示中

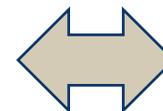


皆様、ROSの実行環境として
どういう構成を利用したいですか？

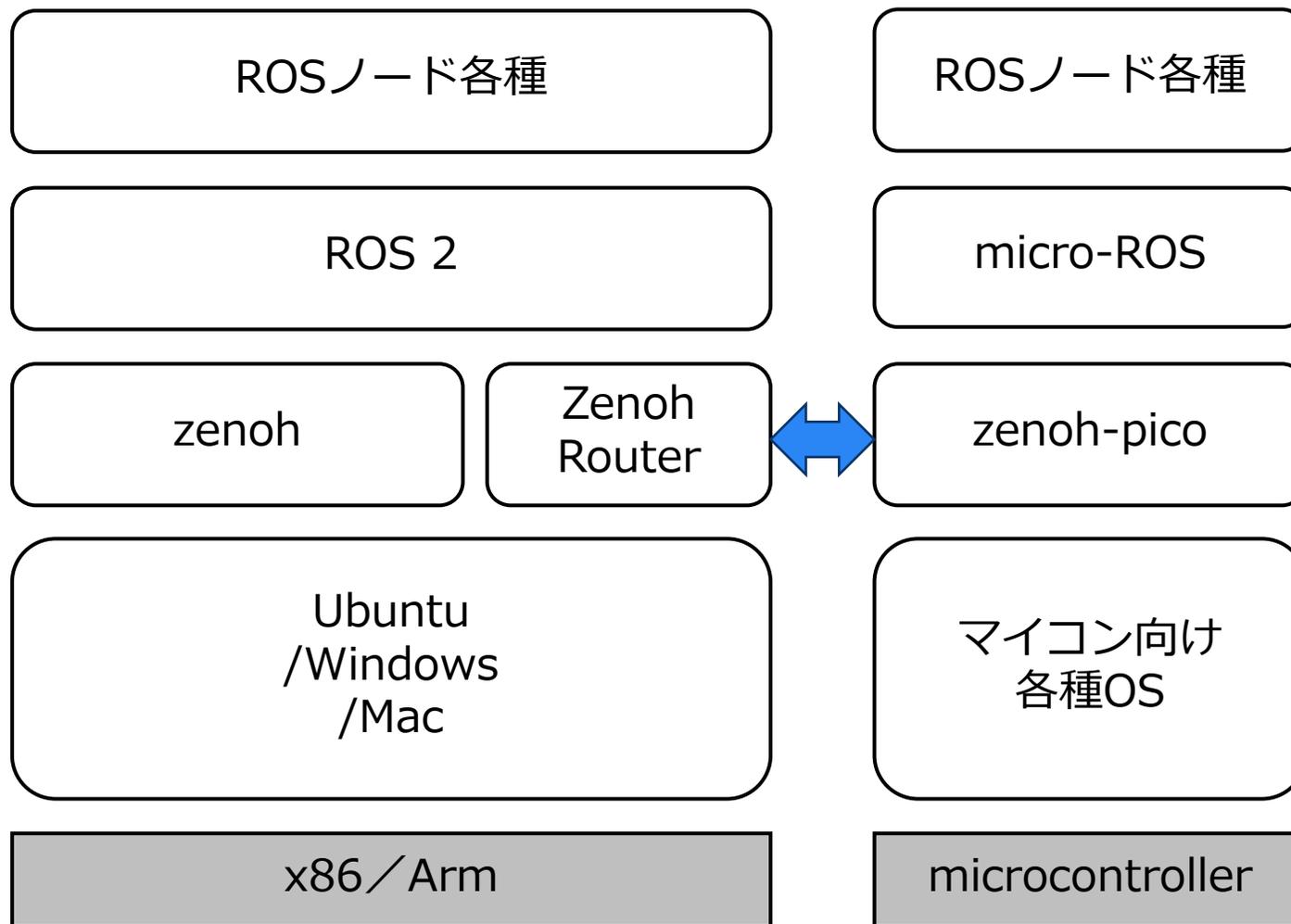


アンケートに、ご協力お願いします

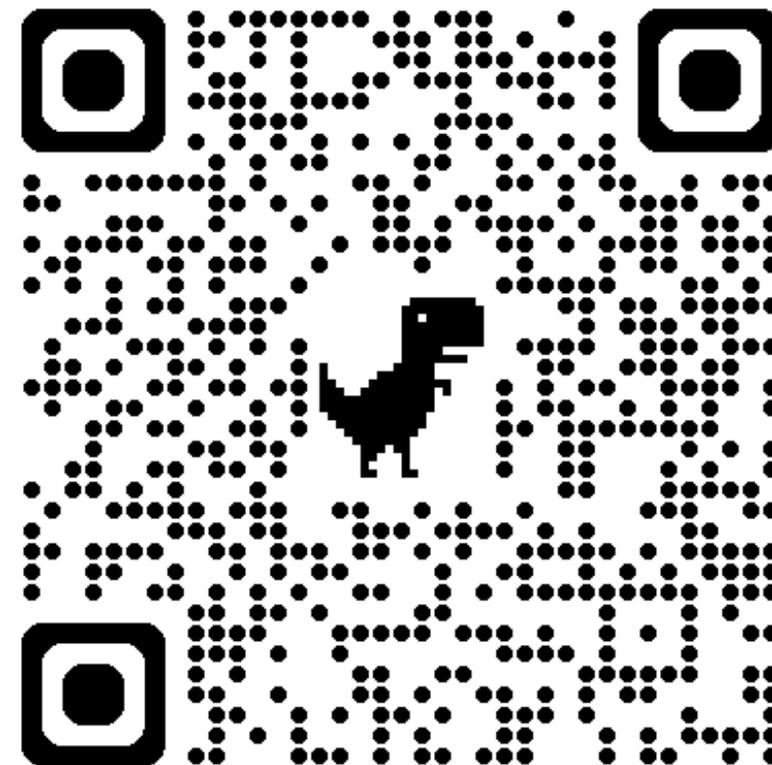
通信層にzenohを使いたい



ZettaScale様と連携



皆様、ROSの実行環境として
どういう構成を利用したいですか？



アンケートに、ご協力お願いします



Challenge With Passion

